第31卷第1期	
2014年2月	

文章编号:1005-0523(2014)01-0007-06

轨面短波不平顺时域反演算法研究

毛晓君,周 宇,许玉德

(同济大学道路与交通工程教育部重点实验室,上海 201804)

摘要:轨面短波不平顺对轮轨噪声、车辆轨道各部件的动力学破坏作用巨大,为得到其具有代表性的时域波形,并进一步研究轮轨振动噪声和轨面状态仿真分析提供基础,提出一种基于轨面粗糙度水平谱反演短波不平顺时域波形的算法。由于反演过程中相位的随机性,使该算法在保证代表性的同时又具备一定随机性。在此基础上,用该算法实现了ISO3095标准谱与上海轨道交通实测谱的反演,结果表明反演算法可行且正确,反演得到的轨面短波不平顺时域波形可作为轮轨动力学仿真模型的激励输入,也可为预测轨面不平顺发展提供初始数据。

关键词:轨面短波不平顺;时域反演算法;粗糙度水平谱;1/3倍频程

中图分类号:U25 文献标志码:A

轨面短波不平顺是指钢轨顶面波长小于2m的不平顺,主要包括轨面不均匀磨耗、轨面擦伤、剥离掉 块、焊缝不平顺等,其波长小于1m,幅值在1mm以内^[1]。轨面短波不平顺对轮轨垂向力、钢轨振动加速 度、轨道板振动加速度、底座板振动加速度和CA砂浆压应力均有显著的影响,且其影响程度超过中长波随 机不平顺^[2]。此外轨面短波不平顺会引起高频轮轨接触力^[3]和冲击力^[4-5],加快钢轨、车轮及部件的伤损断 裂^[6]。国内外研究还发现,轮轨表面不平顺与轮轨滚动噪声直接相关,特别是在500~2500 Hz频率范围内 的噪声与轮轨表面短波不平顺幅值之间存在线性关系^[7]。因此对轨面短波不平顺的分析,是合理进行钢轨 养护维修、延长钢轨使用寿命、控制轮轨振动和噪声提高列车运行品质的重要基础。

而目前我国尚未对轨面短波不平顺展开较为系统的测量与分析,也未有典型的轨面短波不平顺频 谱。单次测量得到的轨面短波不平顺时域波形又很难具备代表性。基于此,本文提出从轨面短波不平顺 (粗糙度)水平谱反演短波不平顺时域波形的算法,并能保证一定代表性和随机性。结合上海地铁1号线实 测得到的短波不平顺水平谱,反演得到了该线路时域内的短波不平顺波形。反演得到的短波不平顺时域 波形可作为轮轨动力学仿真模型的激励输入,也可为预测轨面不平顺发展提供模拟数据。

1 轨面短波不平顺水平谱

由于轨面短波不平顺随线路里程变化表现为一定的空间随机性,因此往往将其转换到频域,再经1/3 倍频程处理后通过轨面短波不平顺水平谱加以表现。

1.1 1/3倍频程

1/3 倍频程是一种频域分析方法,它具有谱线少、带宽的特点,常用于声学、人体振动、机械振动等测试 分析以及频带范围较宽的随机振动测试分析等^[8]。1/3 倍频程谱按逐级式频率进行分析,它是由多个带通 滤波器并联组成,为的是使这些带通滤波器的带宽覆盖整个分析频带。根据国际电工委员会(IEC)的推

收稿日期:2013-11-20

作者简介:毛晓君(1989-),女,硕士研究生,研究方向为轨道工务。

基金项目:国家自然科学基金(50908179)

荐,1/3倍频程的中心频率为

$$f_c = 1\ 000 \times 10^{3n/30} \text{ Hz} (n = \pm 1, \pm 2, \pm 3, \cdots)$$
(1)

但在实际工程应用中,通常采用的中心频率是其近似值。此外,1/3倍频程的上、下限频率以及中心频 率之间的关系为

$$\frac{f_{\rm m}}{f_{\rm l}} = 2^{1/3}, \frac{f_{\rm c}}{f_{\rm l}} = 2^{1/6}, \frac{f_{\rm m}}{f_{\rm c}} = 2^{1/6}$$
(2)

式中: f_m 为上限频率; f_i 为下限频率; f_c 为中心频率。因此, 1/3 倍频程的带宽为 $\Delta f = f_m - f_1$ 。

1.2 轨面短波不平顺度(粗糙度)水平

轨面粗糙度水平是指经1/3倍频带通滤波后,对每一带宽内的波形计算其均方根 \tilde{r}_k (root mean square, RMS),并除以参考值 r_{ret} 后,换算到水平级,从而对轨面短波不平顺进行衡量。对于一段测量长度为L的轨面不平顺,经1/3倍频带通滤波后在某一带宽k内的均方根计算如图1和公式(3)所示

$$\tilde{r}_{k} = \sqrt{\sum_{i=1}^{n} Y_{i}^{2} / n}$$
(3)

式中:Y_i是带宽k内的信号采样值,n为长度L内的采 样点数。

图1中, x 为线路里程长度; L 为线路长度。



图1 轨面短波不平顺均方值计算示意图



一定长度范围内短波不平顺幅值的均方根直观地反映了该段轨面不平顺在特定带宽内的粗糙程度。 在得到各带宽内的均方根后,通过公式(4)计算便可得到各带宽内对应的短波不平顺粗糙度水平^[9]。

$$L_{\rm r}^{\rm k} = 20 \log_{10}(\frac{r_{\rm k}}{r_{\rm ref}}) \quad ({\rm dB \ re \ 1 \ \mu m})$$
(4)

式中: L_r^k 即为带宽k内的短波不平顺粗糙度水平, dB; \tilde{r}_k 为轨面短波不平顺幅值在带宽k内的均方根, μ m; r_{ref} 为参考值, 取 r_{ref} = 1 μ m 。

目前只有欧洲铁路在研究轮轨噪声时制订了轨面的不平顺度(粗糙度)水平——ISO3095标准^[9]对轨面不平顺度进行评价,它是从轨道车辆车外辐射噪声的角度对钢轨表面轮轨粗糙度进行评价控制,此外标准中还制定了相应的噪声测量方法。之后欧洲铁研究所(ERRI)采用德国Müller-BBM公司开发的mbbm-RM1200轨面不平顺度测量仪对欧洲铁路的轨面进行了不平顺度测量,统计得到了ISO3095轨面粗糙度水平标准限值。

2 轨面短波不平顺时域波形反演算法

2.1 反演算法的基本思想

轨面短波不平顺时域波形反演算法的思想是从短波不平顺粗糙度水平谱出发,按照1/3倍频程的带宽 划分,将1m以下的短波不平顺分成若干个频带(波长带)。在每个波长带中生成若干不同波长、相位且振 幅为1的正弦波,再通过振幅的调整,使得该波长带中的若干正弦波叠加后经计算得到的粗糙度水平与标 准或实测结果的相同。具体算法流程可分为以下6个步骤。

1) 将1m以下的短波按照1/3 倍频程的中心波长划分成24个频带,各频带中心波长、上下截止波长见表1。

2) 在每一个波长里,将波长等步长细分成m份,其中最小波长为该频带的下截止波长,最大波长为该 频带的上截止波长。 3)根据上述波长,在第*i*个频带内产生*m*个振幅为1,相位在[0,2π]间随机分布的正弦波,并叠加得到 一个复合波 $y_i = \sum_{j=1}^{m} \sin(\frac{2\pi}{\lambda_{ij}}x + \varphi_{ij})$ 。式中: *x* 为线路里程的离散形式; λ_{ij} 为第*i*个频带内第*j*个谐波的长度; φ_{ii} 为第*i*个频带内第*j*个谐波的相位。

4) 对上述复合波按式(3)进行均方根计算,得到均方根r_i。

5) 根据式(5)计算每个频带内的振幅ai

$$a_i = 10^{L_i/20} \cdot r_{\rm ref} / r_i \tag{5}$$

式中:L_i是在第*i*个频带内的粗糙度水平,由(4)式计算得到,可以是若干实测数据的计算平均,也可以是 ISO3095的标准值;r_{ref}为参考值,同样取 r_{ref}=1 µm 。

由此得到各频带内的最终复合波表达式为 $y_i = a_i \sum_{j=1}^{10} \sin(\frac{2\pi}{\lambda_{ij}} x + \varphi_{ij})$,其均方根为 $r_i = a_i r_i$,即是对应频带内的粗糙度水平 L_i 。

6) 将各频带不同波长的波按照式(6)复合叠加,由此构成[4.5,1140.4]mm波长范围内任意长度轨面 短波不平顺的时域模拟值。

$$y(x) = \sum_{i=1}^{24} a_i \sum_{j=1}^{m} \sin(\frac{2\pi}{\lambda_{ij}} x + \varphi_{ij})$$
(6)

mm

表1 1/3 倍频程中心波长、上下截止波长

中心波长	下截止波长	上截止波长	中心波长	下截止波长	上截止波长
5	4.5	5.6	80	71.3	89.8
6.3	5.6	7.1	100	89.8	113.1
8	7.1	8.9	125	113.1	142.5
10	8.9	11.2	160	142.5	179.6
12.5	11.2	14.1	200	179.6	226.3
16	14.1	17.8	250	226.3	285.1
20	17.8	22.4	315	285.1	359.2
25	22.4	28.3	400	359.2	452.5
31.5	28.3	35.6	500	452.5	570.2
40	35.6	44.9	630	570.2	718.4
50	44.9	56.6	800	718.4	905.1
63	56.6	71.3	1 000	905.1	1 140.4

Tab.1 Central and cut-off wavelength of 1/3 octave

2.2 ISO3095标准谱反演

按照上述构造思想,在钢轨粗糙度水平ISO3095标准的基础上,对其进行反演,得到时域波形如图2所示。

图 2 中,模拟线路长度为 10 m,模拟得到的短波不平顺时域波形幅值在±0.1 mm之间,符合实际情况。 此外,构造算法中由于各正弦波的相位是随机产生的,因此基于同一个粗糙度水平谱,可得到无数多个短 波不平顺时域模拟波形,这在保证代表性的同时又保证了随机性。

对上述反演得到的短波不平顺进行粗糙度水平计算,结果与ISO3095标准限值对比,如图3所示。

从图3中可以看出,由反演得到的时域波形计算得到的粗糙度水平谱与ISO3095标准谱吻合得很好,

验证了上述算法的可行性与正确性。因此,该反演算法可进一步用于实测钢轨表面粗糙度水平谱的轨面 短波不平顺波形反演。



图2 ISO3095标准反演得到的短波不平顺波形





图3 ISO3095标准谱与反演谱对比

Fig.3 Contrast between ISO3095 standard spectrum and inverse spectrum

3 实测水平谱反演

3.1 测试仪器及数据来源

轨面短波不平顺的测量采用RMF-2.3E型波磨测量仪,该测量小车可以实现钢轨表面纵向波浪形磨耗的在线连续测量,其技术参数见表2所示。

Tab.2 Parameters of KMF-2.3E corrugation detection instr	ument
--	-------

弦长/mm	最小波长/mm	最大波长/mm	采样间隔/mm	精度/mm	作业速度/m·s⁻¹
2 200	10	3 000	2	0.01	<5

用RMF-2.3E型波磨测量仪对上海轨道交通1号线隧道地段一段450m长的轨面短波不平顺进行测量,测量结果经[4.5,1140.4]mm带通滤波后得到时域波形如图4所示。

3.2 实测水平谱反演与对比

对上述实测轨面短波不平顺数据做1/3倍频程处理并换算成分贝做轨面粗糙度水平谱,得到各中心波 长处的粗糙度水平L。利用反演算法进行时域内轨面短波不平顺的反演,反演长度与原始数据长度一致, 反演得到的时域波形如图5所示。

对比图4、图5可知,反演得到的时域波形幅 值主要集中于-0.2~0.2 mm间,而实测波形有更 大的离散性,存在较多异常值。造成这一差异的 原因在于,反演得到的波形是由若干不同振幅、 波长和相位的正弦波叠加而成的,这一过程将轨 面短波不平顺视为平稳的高斯过程,而实际轨面 短波不平顺的形成和发展是很多随机性因素共 同作用的结果,因而并不是严格平稳随机过程, 所以反演得到的时域波形与原始实测波形存在 一定偏差。

但尽管如此,上述反演算法的优点在于,能 Fig.4 够保证反演波形的轨面粗糙度水平谱与实测数



图4 [4.5,1140.4]mm 滤波后的实测轨面短波不平顺波形



轨面短波不平顺模拟值/mm

0.25

0.15

0.05

-0.05

-0.15

-0.25

0



据粗糙度基本吻合,如图6所示。



100

irregularities based on measured datum



因此,反演算法得到的时域波形在频域内与原始数据一致,即能保证在短波范围内具有相同的波长组 成,这是该反演算法的最主要目的和意义。

结论 4

轨面短波不平顺对高频轮轨接触力、冲击力、轨道各部件振动加速度、轮轨噪声等方面都有显著的影 响,而目前国内外尚未有典型的轨面短波不平顺频谱,且单次测量结果又很难具备代表性。基于此,本文 创造性地提出一种从轨面短波不平顺(粗糙度)水平谱反演短波不平顺时域波形的算法,并用该算法实现 了ISO3095标准谱与上海轨道交通实测谱的反演,得到以下结论:

1) 反演得到的时域波形计算得到的粗糙度水平谱能与ISO3095标准谱和实测谱较好吻合,验证了算 法的可行性和正确性:

2) 反演算法中由于各正弦波的相位是随机产生的,因此基于同一个粗糙度水平谱,可反演得到无数多 个短波不平顺时域模拟波形,这使得反演算法在保证代表性的同时又具备了一定随机性;

3) 反演过程将轨面短波不平顺视为平稳的高斯过程, 而实际轨面短波不平顺并不满足严格平稳性, 因 此反演波形与原始实测波形存在一定偏差。反演波形更平稳,对于实测波形的大离散性和异常值不能模 拟。

4) 轨面短波不平顺时域波形反演算法的提出为进一步研究振动噪声和轨面状态仿真分析提供了数学 方法。

参考文献:

- [1] 罗林,张格明,吴旺青,等. 轮轨系统轨道平顺状态的控制[M]. 北京:中国铁道出版社,2006:7-9.
- [2] 徐庆元,曹扬风,周小林,等. 短波随机不平顺对列车-板式无砟轨道-路基系统振动特性的影响[J]. 中南大学学报:自然 科学版,2011,42(4):1105-1110.
- [3] NIELSEN JCO. Rail roughness level assessment based on high-frequency wheel-rail contact force measurements [J]. Noise and Vibration Mitigation, 2008, 99:355-362.
- [4] 韦红亮,练松良,周宇,轨面不平顺对高架支承块轨道结构振动特性影响试验研究[J].中国铁道科学,2011,32(6):22-27.

- [5] 陈敏敏,练松良,程小平,等. 接头区轨面短波不平顺与P1、P2力关系的试验研究[J]. 兰州交通大学学报,2011,30(1): 59-63.
- [6] 瞿锋. 城市轨道交通曲线钢轨短波不平顺分析[J]. 城市轨道交通研究, 2011, 14(8): 65-68.
- [7] THOMSON D J. On the relationship between wheel and rail surface roughness and rolling noise [J]. Journal of Sound and Vibration, 1996, 193(1):149-160.
- [8] 王济, 胡晓. MATLAB在振动信号处理中的应用[M]. 北京: 中国水利水电出版社, 2006.
- [9] EN ISO3095. Railway application-acoustics-measurement of noise emitted by rail bound vehicles [S]. Switzerland, 2005.

Time Domain Inversion Algorithm for Rail Surface Irregularities

Mao Xiaojun, Zhou Yu, Xu Yude

(Key Laboratory of Road and Traffic Engineering of the Ministry of Education, Tongji University, Shanghai 201804, China)

Abstract: Rail surface shortwave irregularities not only have enormous impact on wheel/rail noise, but also bring huge dynamic damage to vehicle and track components. In order to obtain the representative time domain waveform for further study of wheel/rail noise and wheel/rail interface simulation, a time domain inversion algorithm of rail surface irregularities based on rail roughness level spectrum has been put forward. The algorithm provided at the same time has a certain randomness due to its phase randomness in the inversion process. The algorithm is then used to implement the ISO3095 standard spectrum and measured spectrum on Shanghai Metro. Results show that the inversion algorithm is feasible and correct, which can be used as excitation input of wheel/rail dynamics simulation model and initial datum of rail surface irregularities prediction model.

Key words: rail surface irregularities; time domain inversion algorithm; roughness level spectrum; 1/3 octave